

3. Übung zur Differentialgeometrie: Flächen im Raum

Aufgabe (3.1) Ist N ein Einheitsnormalenfeld auf einer Fläche $M \subseteq \mathbb{R}^3$, so kann man N als eine Abbildung $N : M \rightarrow \mathbb{S}^2$ auffassen. Bestimme das Bild dieser Abbildung für die folgenden Flächen!

- irgendeine Ebene
- Zylinder mit Radius r
- Kegel mit Öffnungswinkel α
- Rotationsparaboloid: $z = x^2 + y^2$
- Rotationshyperboloid: $x^2 + y^2 - z^2 = 1$
- Katenoid: $x^2 + y^2 = \cosh(z)^2$

Aufgabe (3.2) Bestimme für jede der folgenden Flächen die erste und die zweite Fundamentalform, eine Matrixdarstellung des Krümmungsoperators sowie die Gaußsche und die mittlere Krümmung!

- Torus:
 $x(u, v) = ((R+r \cos v) \cos u, (R+r \cos v) \sin u, r \sin v)$
- Helikoid:
 $x(u, v) = (v \cos u, v \sin u, du)$
- Rotationsfläche:
 $x(u, v) = (\varphi(v) \cos u, \varphi(v) \sin u, \psi(v))$

Aufgabe (3.3) Wir betrachten eine Fläche $M \subseteq \mathbb{R}^3$, einen Punkt $p \in M$ und einen Einheitsvektor $v \in T_p M$. Ferner sei N ein Einheitsnormalenfeld auf M . Zeige: Ist α eine nach Bogenlänge parametrisierte Kurve in M mit $\alpha(0) = p$ und $\alpha'(0) = v$, so gilt

$$\langle v, \mathfrak{C}_p(v) \rangle = \langle N(p), \kappa(p) n(p) \rangle,$$

wenn wir mit κ die Krümmung und mit n die Hauptnormale der Kurve α bezeichnen.

Aufgabe (3.4) Es seien $M \subseteq \mathbb{R}^n$ eine Hyperfläche und $p \in M$ ein Punkt in M . Ferner sei $\mathfrak{C}_p : T_p M \rightarrow T_p M$ der Krümmungsoperator von M im Punkt p .

(a) Zeige: Sind die Eigenwerte von \mathfrak{C}_p entweder alle positiv oder alle negativ, so gibt es eine Umgebung von p in M , die ganz auf einer Seite der Hyperebene $p + T_p M$ liegt. (Ist dies der Fall, so heißt p ein **elliptischer Punkt**. Die Hyperfläche M krümmt sich in einem solchen Punkt also in allen Richtungen von $T_p M$ weg, wie dies etwa bei einem Ellipsoid der Fall ist.)

(b) Hat \mathfrak{C}_p sowohl einen positiven als auch einen negativen Eigenwert, so liegen in jeder Umgebung von p in M Punkte auf beiden Seiten der Hyperebene $p + T_p M$. (Ist dies der Fall, so heißt p ein **hyperbolischer Punkt**. Die Hyperfläche M krümmt sich in einem solchen Punkt in verschiedenen Richtungen auf verschiedene Seiten von $T_p M$, wie dies etwa bei einem Hyperboloid der Fall ist.)

(c) Welche Punkte auf einer Torusoberfläche sind elliptisch, welche sind hyperbolisch?

Aufgabe (3.5) Es seien $M \subseteq \mathbb{R}^n$ eine Hyperfläche, $p \in M$ ein Punkt in p und N ein Einheitsnormalenfeld auf M . Für jede meßbare Umgebung U von p in M bezeichnen wir mit $N_U := \{N(x) \mid x \in U\} \subseteq \mathbb{S}^{n-1}$ das Normalenbild von U . Zeige: Ist (U_k) eine Folge von Umgebungen, die gegen den Punkt p zusammenschrumpfen, so gilt

$$|K(p)| = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\mu(N_{U_k})}{\mu(U_k)}.$$

Aufgabe (3.6) (a) Das **Helikoid** H sei definiert als die Fläche mit der Parameterdarstellung

$$x(u, v) = \begin{bmatrix} v \cos u \\ v \sin u \\ du \end{bmatrix} \quad (0 < u < 2\pi, v > 0),$$

wobei $d > 0$ eine fest vorgegebene Zahl sei. (Diese Fläche entsteht aus der Helix $u \mapsto (\cos u, \sin u, du)$, indem man jeden Punkt dieser Schraubenlinie durch ein horizontal verlaufendes Geradenstück mit der z -Achse verbindet.) Berechne die erste und die zweite Fundamentalform von H .

(b) Das **Katenoid** K sei definiert als die Fläche mit der Parameterdarstellung

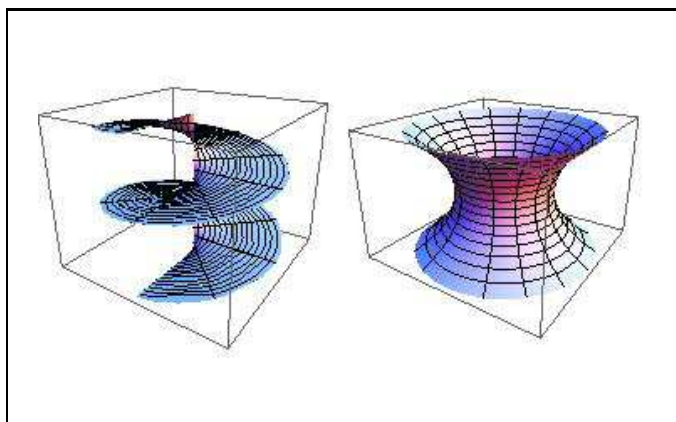
$$x(u, v) = \begin{bmatrix} d \cosh v \cos u \\ d \cosh v \sin u \\ dv \end{bmatrix} \quad (0 < u < 2\pi, v > 0),$$

wobei $d > 0$ eine fest vorgegebene Zahl sei. (Diese Fläche entsteht durch Rotation der Kettenlinie $x = (1/d) \cosh(z/d)$ um die z -Achse.) Berechne die erste und die zweite Fundamentalform von K .

(c) Zeige, daß eine lokale Isometrie $f : K \rightarrow H$ gegeben ist durch

$$\begin{bmatrix} d \cosh(v) \cos(u) \\ d \cosh(v) \sin(u) \\ dv \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} d \sinh(v) \cos(u) \\ d \sinh(v) \sin(u) \\ du \end{bmatrix}.$$

(Das bedeutet, daß f lokal eine Bijektion ist, die die erste Fundamentalform erhält.) Argumentiere, daß ein zweidimensionaler Käfer, der auf H oder K lebt, nicht (durch Längen-, Winkel- oder Flächenmessungen) unterscheiden kann, ob er auf einem Helikoid oder einem Katenoid lebt.)



Helikoid (links) und Katenoid (rechts).